

# **Winkelfunktionen**

Joachim Büchse

Copyright © CopyrightÂ©1993 Inovatronics, Inc.

---

**COLLABORATORS**

	<i>TITLE :</i> Winkelfunktionen		
<i>ACTION</i>	<i>NAME</i>	<i>DATE</i>	<i>SIGNATURE</i>
WRITTEN BY	Joachim Büchse	February 14, 2023	

**REVISION HISTORY**

NUMBER	DATE	DESCRIPTION	NAME

# Contents

<b>1</b>	<b>Winkelfunktionen</b>	<b>1</b>
1.1	Winkelfunktionen und Befehle	1
1.2	Let {Winkel}=ACos({Wert})	1
1.3	Let {Winkel}=ASin({Wert})	2
1.4	Let {Winkel}=ATan({Wert})	2
1.5	Let {Wert}=Cos({Winkel})	2
1.6	Let {Wert}=CosH({Wert})	2
1.7	Let {RadWinkel}=DegToRad({GradWinkel})	2
1.8	Let {Wert}=Exp({Wert})	3
1.9	Let {Wert}=Log10({Wert})	3
1.10	Let {Wert}=LogE({Wert})	3
1.11	Let {Wert}=PI	3
1.12	Let {GradWinkel}=RadToDeg({RadWinkel})	3
1.13	SetExpression <Flags>	4
1.14	Let {Wert}=Sin({Winkel})	4
1.15	Let {Wert}=SinH({Wert})	4
1.16	Let {Wert}=Tan({Winkel})	4
1.17	Let {Wert}=TanH({Wert})	4

# Chapter 1

## Winkelfunktionen

### 1.1 Winkelfunktionen und Befehle

Funktion =ACos()

Funktion =ASin()

Funktion =ATan()

Funktion =Cos()

Funktion =CosH()

Funktion =DegToRad()

Funktion =Exp()

Funktion =Log10()

Funktion =LogE()

Variable =PI

Funktion =RadToDeg()

Befehl SetExpression

Funktion =Sin()

Funktion =SinH()

Funktion =Tan()

Funktion =TanH()

### 1.2 Let {Winkel}=ACos({Wert})

Befehl...

Let {Winkel}=ACos({Wert})

Beschreibung...

Gibt den ArcusCosinus des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Cos](#) [CosH](#)

---

### 1.3 Let {Winkel}=ASin({Wert})

Befehl...

Let {Winkel}=ASin({Wert})

Beschreibung...

Gibt den ArcusSinus des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Sin SinH](#)

### 1.4 Let {Winkel}=ATan({Wert})

Befehl...

Let {Winkel}=ATan({Wert})

Beschreibung...

Gibt den ArcusTangens des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Tan TanH](#)

### 1.5 Let {Wert}=Cos({Winkel})

Befehl...

Let {Wert}=Cos({Winkel})

Beschreibung...

Gibt den CoSinus des angegebenen Winkels zurück.

Siehe auch: [ACos CosH](#)

### 1.6 Let {Wert}=CosH({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=CosH({Wert})

Beschreibung...

Gibt den CoSinusHyperbolicus des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Cos ACos](#)

### 1.7 Let {RadWinkel}=DegToRad({GradWinkel})

Befehl...

Let {RadWinkel}=DegToRad({GradWinkel})

Beschreibung...

Wandelt eine Winkelangabe von Grad (0-360) in Rad (0-PI).

Siehe auch: [RadToDeg SetExpression](#)

---

## 1.8 Let {Wert}=Exp({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=Exp({Wert})

Beschreibung...

Gibt das Ergebnis der Berechnung {Wert} hoch 2.71828 zurück. Um die Eulersche Konstante E zu erhalten geben Sie eins als {Wert} an.

## 1.9 Let {Wert}=Log10({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=Log10({Wert})

Beschreibung...

Gibt den Logarithmus des Wertes zur Basis 10 zurück.

Siehe auch: [LogE](#)

## 1.10 Let {Wert}=LogE({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=LogE({Wert})

Beschreibung...

Gibt den natürlichen Logarithmus (Basis e) des Wertes zurück.

Siehe auch: [Log10](#)

## 1.11 Let {Wert}=PI

Befehl...

Let {Wert}=PI

Beschreibung...

Gibt die Zahl PI auf vierzehn Nachkommastellen gerundet zurück.

## 1.12 Let {GradWinkel}=RadToDeg({RadWinkel})

Befehl...

Let {GradWinkel}=RadToDeg({RadWinkel})

Beschreibung...

Wandelt eine Winkelangabe von Rad (0-PI) in Grad (0-360).

Siehe auch: [DegToRad SetExpression](#)

---

### 1.13 SetExpression <Flags>

Befehl...

SetExpression <Flags>

Beschreibung...

Legt den Winkeltyp für die trigonometrischen Funktionen fest.

Standardmässig benutzt CanDo RAD. Im Handbuch finden Sie eine genaue Beschreibung des Befehls.

Siehe auch: [DegToRad](#) [RadToDeg](#)

### 1.14 Let {Wert}=Sin({Winkel})

Befehl...

Let {Wert}=Sin({Winkel})

Beschreibung...

Gibt den Sinus des angegebenen Winkels zurück.

Siehe auch: [ASin](#) [SinH](#)

### 1.15 Let {Wert}=SinH({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=SinH({Wert})

Beschreibung...

Gibt den SinusHyperbolicus des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Sin](#) [ASin](#)

### 1.16 Let {Wert}=Tan({Winkel})

Befehl...

Let {Wert}=Tan({Winkel})

Beschreibung...

Gibt den Tangens des angegebenen Winkels zurück.

Siehe auch: [ATan](#) [TanH](#)

### 1.17 Let {Wert}=TanH({Wert})

Befehl...

Let {Wert}=TanH({Wert})

Beschreibung...

Gibt den TangensHyperbolicus des angegebenen Wertes zurück.

Siehe auch: [Tan](#) [ATan](#)

---